

Exercice 1

$$1. \det(M(x)) = \begin{vmatrix} 0 & x & 0 \\ 3 & x & 2 \\ 1 & 6 & x \end{vmatrix} = -x \begin{vmatrix} 3 & 2 \\ 1 & x \end{vmatrix} = -x(3x - 2)$$

La matrice $M(x)$ est inversible si, et seulement si, $\det(M(x)) \neq 0$

c'est-à-dire $x \neq 0$ et $x \neq \frac{2}{3}$

2. La matrice A étant triangulaire supérieure, ses valeurs propres sont les coefficients de sa diagonale : A admet deux valeurs propres : 1 et 2. Puisque 2 est de multiplicité 1, le sous-espace propre $E_2(A)$ associé à la valeur propre 2, est de dimension 1.

Donc A est diagonalisable ssi $\dim(E_1(A)) + \dim(E_2(A)) = 3$
ssi $\dim(E_1(A)) = 3 - 1 = 2$

Or par définition, $E_1(A) = \text{Ker}(A - I_3)$ et d'après le théorème du rang dans sa version matricielle : $\dim(\text{Ker}(A - I_3)) + \text{rg}(A - I_3) = \dim(\mathbb{R}^3)$
d'où $\text{rg}(A - I_3) = 3 - \dim(E_1(A))$

Donc A est diagonalisable ssi la matrice $A - I_3 = \begin{pmatrix} 0 & b & 0 \\ 0 & 0 & a \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ est de rang 1

c'est-à-dire $b = 0$.

3. Une réflexion s de \mathbb{R}^3 est une symétrie orthogonale par rapport à un plan vectoriel de \mathbb{R}^3 .

Donc la matrice de s dans une base adaptée est la matrice diagonale $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$

Ainsi les valeurs propres de s sont 1 (de multiplicité 2) et -1 (de multiplicité 1).

4. Notons $\mathcal{B}_0 = (e_1, e_2, e_3)$ la base canonique de \mathbb{R}^3 .

L'énoncé nous fait admettre que $B \in \mathcal{SO}_3(\mathbb{R})$.

On sait que $\text{Tr}(B) = 1 + 2 \cos \theta$ d'où $\cos \theta = \frac{1}{2}$

De plus $\sin \theta$ est du signe de $\det_{\mathcal{B}_0}(\vec{n}, e_1, u(e_1)) = \frac{1}{3} \begin{vmatrix} -1 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & -2 \\ 1 & 0 & 1 \end{vmatrix} = -1 < 0$

Donc $\sin \theta = -\sqrt{1 - \cos^2(\theta)} = -\frac{\sqrt{3}}{2}$. Ainsi $\theta = -\frac{\pi}{3}$

Exercice 2

1. Pour $n \in \mathbb{N}^*$, on définit la fonction f_n sur $[0, +\infty[$ par $f_n(t) = \frac{\exp(-\frac{t}{n^2})}{1+t^2}$

Chaque fonction f_n est continue sur $[0, +\infty[$.

- Soit $t \in \mathbb{R}^+$, t fixé. $\lim_{n \rightarrow +\infty} -\frac{t}{n^2} = 0$ et $\lim_{x \rightarrow 0} e^x = e^0 = 1$

D'où, par composition $\lim_{n \rightarrow +\infty} \exp\left(-\frac{t}{n^2}\right) = 1$ et $\lim_{n \rightarrow +\infty} f_n(t) = \frac{1}{1+t^2}$

- La fonction $f : t \mapsto \frac{1}{1+t^2}$ est continue sur $[0, +\infty[$.

- Soit $n \in \mathbb{N}^*$ et $t \in \mathbb{R}^+$. Alors $-\frac{t}{n^2} \leq 0 \implies \exp\left(-\frac{t}{n^2}\right) \leq 1$

Donc $\forall n \in \mathbb{N}^*, \forall t \in [0, +\infty[, |f_n(t)| \leq \frac{1}{1+t^2}$

la fonction dominante $f : t \mapsto \frac{1}{1+t^2}$ est positive et **intégrable** sur $[0, +\infty[$. En effet :

$$\int_0^x f(t) dt = \int_0^x \frac{1}{1+t^2} dt = [\arctan t]_0^x = \arctan x - \arctan(0) \xrightarrow{(x \rightarrow +\infty)} \frac{\pi}{2}$$

Le **théorème de convergence dominée** permet de conclure que les fonctions f_n sont intégrables sur $[0, +\infty[$ et que

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \int_0^{+\infty} f_n(t) dt = \int_0^{+\infty} f(t) dt = \int_0^{+\infty} \frac{1}{1+t^2} dt = \frac{\pi}{2}$$

2. On pose pour tout entier naturel n non nul, $I_n = \int_0^{+\infty} \frac{e^{-x}}{1+n^4 x^2} dx$

(a) Soit $n \in \mathbb{N}^*$, n fixé.

La fonction $g_n : x \mapsto \frac{e^{-x}}{1+n^4 x^2}$ est continue et positive sur $[0, +\infty[$.

- Première méthode avec le critère de comparaison.

$$x \geq 0 \implies 1 + n^4 x^2 \geq 1 \implies 0 < \frac{1}{1+n^4 x^2} \leq 1 \implies 0 < \frac{e^{-x}}{1+n^4 x^2} \leq e^{-x}$$

Donc $\forall x \in \mathbb{R}^+, 0 < g_n(x) \leq e^{-x}$. Or l'intégrale généralisée $\int_0^{+\infty} e^{-x} dx$ est convergente car $\lim_{A \rightarrow +\infty} \int_0^A e^{-x} dx = \lim_{A \rightarrow +\infty} -e^{-A} + 1 = 1$

Ainsi, par comparaison, l'intégrale généralisée $\int_0^{+\infty} g_n(x) dx$ converge aussi.

• Deuxième méthode avec le critère de Riemann.

$$x^2 g_n(x) = \frac{x^2}{1+n^4 x^2} e^{-x} \underset{(x \rightarrow +\infty)}{\sim} \frac{1}{n^4} e^{-x}.$$

D'où $\lim_{x \rightarrow +\infty} x^2 g_n(x) = 0$. Donc, d'après le **critère de Riemann** ($2 > 1$),

l'intégrale généralisée $I_n = \int_0^{+\infty} g_n(x) dx$ est convergente.

(b) Soit A un réel positif. On procède au changement de variable affine $t = n^2 x$, dans l'intégrale définie $\int_0^A \frac{e^{-x}}{1+n^4 x^2} dx$.

Alors $x = \frac{t}{n^2}$ et $dx = \frac{1}{n^2} dt$. D'où

$$\int_0^A \frac{e^{-x}}{1+(n^2 x)^2} dx = \int_0^{n^2 A} \frac{\exp(-\frac{t}{n^2})}{1+t^2} \frac{1}{n^2} dt = \frac{1}{n^2} \int_0^{n^2 A} \frac{\exp(-\frac{t}{n^2})}{1+t^2} dt$$

En faisant tendre A vers $+\infty$, on obtient l'égalité

$$\int_0^{+\infty} \frac{e^{-x}}{1+(n^2 x)^2} dx = \frac{1}{n^2} \int_0^{+\infty} \frac{\exp(-\frac{t}{n^2})}{1+t^2} dt$$

$$\text{Ainsi } I_n = \frac{1}{n^2} \int_0^{+\infty} f_n(t) dt$$

(c) $\sum I_n$ est une série à termes positifs. On rappelle que

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \int_0^{+\infty} f_n(t) dt = \frac{\pi}{2}. \quad \text{On en déduit que } I_n \underset{(n \rightarrow +\infty)}{\sim} \frac{\pi}{2} \frac{1}{n^2}.$$

Donc, d'après le **critère d'équivalence**, les séries $\sum I_n$ et $\sum \frac{\pi}{2} \frac{1}{n^2}$ sont de même nature.

Or la série $\sum \frac{\pi}{2} \frac{1}{n^2}$ est de même nature que la **série de Riemann** $\sum \frac{1}{n^2}$ qui est convergente (car $2 > 1$).

Par conséquent la série $\sum I_n$ est convergente.

Exercice 3

$I = [0, +\infty[$. On note E le \mathbb{R} -espace vectoriel constitué des fonctions $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ continues sur I telles que l'intégrale $\int_0^{+\infty} f(t)^2 dt$ converge.

Partie A : un produit scalaire sur E

1. Soit $(a, b) \in \mathbb{R}^2$. On a $(|a| - |b|)^2 \geq 0$ d'où $|a|^2 + |b|^2 \geq 2|a||b|$.

Or $|a|^2 = a^2$ et $|a||b| = |ab|$. Ainsi $|ab| \leq \frac{1}{2}(a^2 + b^2)$.

2. Soit $(f, g) \in E^2$. Alors f et g sont continues sur I .

Donc la fonction fg est également continue sur I .

D'après l'inégalité précédente, on a $\forall t \in I, |f(t)g(t)| \leq \frac{1}{2}(f(t)^2 + g(t)^2)$.

Or les fonctions f^2 et g^2 sont continues et intégrables sur I .

Comme la fonction $t \mapsto \frac{1}{2}(f(t)^2 + g(t)^2)$ est positive, continue et intégrable sur I , la fonction produit fg est intégrable sur I .

Ainsi le produit de deux éléments de E est intégrable sur I .

3. Soit f, g et h trois fonctions de E . Soit $\lambda \in \mathbb{R}$.

• Existence. Le réel $\varphi(f, g)$ est bien défini car on a vu que la fonction fg était intégrable sur I .

• Linéarité par rapport à la première variable.

$$\begin{aligned} \varphi(\lambda f + g, h) &= \int_I (\lambda f + g)(t) h(t) dt = \int_I (\lambda f(t) h(t) + g(t) h(t)) dt \\ &= \lambda \int_I f(t) h(t) dt + \int_I g(t) h(t) dt \text{ par linéarité de l'intégrale.} \end{aligned}$$

Ainsi $\varphi(\lambda f + g, h) = \lambda \varphi(f, h) + \varphi(g, h)$

• Symétrie. $\varphi(g, f) = \int_I g(t) f(t) dt = \int_I f(t) g(t) dt = \varphi(f, g)$.

• Positivité. Par définition de E , la fonction f^2 est continue, positive et intégrable sur I .

Donc par **positivité de l'intégrale**, $\int_I f(t)^2 dt \geq 0$. Ainsi $\varphi(f, f) \geq 0$.

- Définie positivité. On suppose que $\varphi(f, f) = 0$. Alors $\int_I f(t)^2 dt = 0$.

Or la fonction $t \mapsto f(t)^2$ est *continue* et positive sur l'intervalle $I = [0, +\infty[$.

Donc d'après le **théorème de positivité stricte**, $\forall t \in I, f(t)^2 = 0$

Ainsi $f = 0_E$.

Finalement φ définit bien un produit scalaire sur E

Partie B : inégalité de Cauchy Schwarz

Soit α un nombre réel strictement positif.

1. Soit x un réel positif.

$$\int_0^x e^{-2\alpha t} dt = \left[-\frac{1}{2\alpha} e^{-2\alpha t} \right]_{t=0}^{t=x} = -\frac{1}{2\alpha} (e^{-2\alpha x} - 1)$$

Or $\lim_{x \rightarrow +\infty} e^{-2\alpha x} = 0$ car $-2\alpha < 0$.

$$\text{Donc } \lim_{x \rightarrow +\infty} \int_0^x e^{-2\alpha t} dt = -\frac{1}{2\alpha} (0 - 1) = \frac{1}{2\alpha}$$

Ainsi l'intégrale généralisée $\int_0^{+\infty} e^{-2\alpha t} dt$ est convergente et

$$\int_0^{+\infty} e^{-2\alpha t} dt = \frac{1}{2\alpha}$$

2. Soit f une fonction quelconque de E . On considère la fonction $g : t \mapsto e^{-\alpha t}$.

Alors la fonction g est continue sur I et d'après la question précédente, l'intégrale généralisée $\int_I g(t)^2 dt$ est convergente. Donc $g \in E$.

D'après l'**inégalité de Cauchy-Schwarz**, $|\langle f | g \rangle| \leq \|f\| \times \|g\|$

$$\text{Avec } \|f\| = \sqrt{\langle f | f \rangle} = \left(\int_0^{+\infty} f(t)^2 dt \right)^{1/2}$$

$$\text{et } \|g\| = \left(\int_0^{+\infty} g(t)^2 dt \right)^{1/2} = \left(\int_0^{+\infty} e^{-2\alpha t} dt \right)^{1/2} = \sqrt{\frac{1}{2\alpha}}$$

$$\text{Ainsi } \int_0^{+\infty} f(t) e^{-\alpha t} dt \leq \left| \int_0^{+\infty} f(t) e^{-\alpha t} dt \right| \leq \frac{1}{\sqrt{2\alpha}} \left(\int_0^{+\infty} f(t)^2 dt \right)^{1/2}$$

Partie C : orthonormalisation

On considère les fonctions $f_1 : t \mapsto e^{-t}$ et $f_2 : t \mapsto e^{-2t}$

1. Les fonctions f_1 et f_2 sont continues sur I . De plus, on a vu à la première question de la partie B, que l'intégrale généralisée $\int_0^{+\infty} e^{-2\alpha t} dt = \int_0^{+\infty} (e^{-\alpha t})^2 dt$ était convergente pour tout réel $\alpha > 0$. En particulier pour $\alpha = 1$ et $\alpha = 2$.
Donc f_1 et f_2 sont des éléments de E .

2. La famille (f_1, f_2) est libre. Donc $F = \text{Vect}(f_1, f_2)$ est un sous-espace vectoriel de dimension 2 de E .

On applique l'algorithme d'**orthonormalisation de Gram-Schmidt**.

On construit d'abord une *base orthogonale* (g_1, g_2) de F en posant $g_1 = f_1$ et

$$g_2 = f_2 - \frac{\langle f_2 | g_1 \rangle}{\langle g_1 | g_1 \rangle} \cdot g_1 = f_2 - \frac{\langle f_2 | f_1 \rangle}{\langle f_1 | f_1 \rangle} \cdot f_1$$

$$\text{Or } \langle f_1 | f_1 \rangle = \int_0^{+\infty} e^{-2t} dt = \frac{1}{2} \quad \text{et} \quad \langle f_2 | f_1 \rangle = \int_0^{+\infty} e^{-3t} dt = \frac{1}{3}$$

Donc $g_2 = f_2 - \frac{2}{3}f_1$. Il reste à normaliser ces deux vecteurs g_1 et g_2 .

$$\text{On sait déjà que } \|g_1\| = \sqrt{\langle g_1 | g_1 \rangle} = \sqrt{\langle f_1 | f_1 \rangle} = \sqrt{\frac{1}{2}} = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$\text{De plus } \|g_2\|^2 = \int_0^{+\infty} \left(e^{-2t} - \frac{2}{3}e^{-t} \right)^2 dt = \int_0^{+\infty} \left(e^{-4t} - \frac{4}{3}e^{-3t} + \frac{4}{9}e^{-4t} \right) dt$$

$$= \int_0^{+\infty} e^{-4t} dt - \frac{4}{3} \int_0^{+\infty} e^{-3t} dt + \frac{4}{9} \int_0^{+\infty} e^{-2t} dt = \frac{1}{4} - \frac{4}{9} + \frac{4}{18} = \frac{1}{36}$$

$$\text{D'où } \|g_2\| = \frac{1}{6}$$

$$\text{On pose enfin } \varepsilon_1 = \frac{1}{\|g_1\|} g_1 = \sqrt{2} g_1 \quad \text{et} \quad g_2 = \frac{1}{\|g_2\|} g_2 = 6 g_2$$

$$\text{Ainsi } \varepsilon_1 : t \mapsto \sqrt{2} e^{-t} \quad \text{et} \quad \varepsilon_2 : t \mapsto 6e^{-2t} - 4e^{-t}$$

3. • Montrons d'abord que $g \in E$. Comme g est continue sur I , on montre que g est de carré intégrable sur I .

Pour tout réel $t > 0$, $t^2 g(t)^2 = t^4 e^{-2t} = \frac{1}{\left(\frac{e^t}{t^2}\right)^2}$

Or par croissance comparée, $\lim_{t \rightarrow +\infty} \frac{e^t}{t^2} = +\infty$ d'où $\lim_{t \rightarrow +\infty} \left(\frac{e^t}{t^2}\right)^2 = +\infty$

puis $\lim_{t \rightarrow +\infty} t^2 g(t)^2 = 0$. Le critère de Riemann permet de conclure que l'intégrale généralisée $\int_0^{+\infty} g(t)^2 dt$ converge.

La question posée revient à minimiser $\|g - h\|^2$ lorsque h décrit le sous-espace F . On sait, d'après le théorème de projection orthogonale, que ce minimum est atteint en un unique point h de F , qui est le projeté orthogonal de g sur F .

$$\min_{(a,b) \in \mathbb{R}^2} \int_0^{+\infty} (te^{-t} - ae^{-t} - be^{-2t})^2 dt = d(g, F)^2 = \|g - p_F(g)\|^2$$

On cherche donc à exprimer $h = p_F(g)$ comme combinaison linéaire de f_1 et f_2 .

• Première méthode utilisant une base orthonormale $\mathcal{B} = (\varepsilon_1, \varepsilon_2)$ de F .

$$p_F(g) = \langle g | \varepsilon_1 \rangle \cdot \varepsilon_1 + \langle g | \varepsilon_2 \rangle \cdot \varepsilon_2$$

$$\text{avec } \langle g | \varepsilon_1 \rangle = \int_0^{+\infty} te^{-t} \sqrt{2} e^{-t} dt = \sqrt{2} \int_0^{+\infty} te^{-2t} dt = \frac{\sqrt{2}}{4}$$

$$\begin{aligned} \text{et } \langle g | \varepsilon_2 \rangle &= \int_0^{+\infty} te^{-t} (6e^{-2t} - 4e^{-t}) dt = 6 \int_0^{+\infty} te^{-3t} dt - 4 \int_0^{+\infty} te^{-2t} dt \\ &= \frac{6}{9} - \frac{4}{4} = \frac{2}{3} - 1 = -\frac{1}{3} \end{aligned}$$

$$\text{D'où } p_F(g) = \frac{\sqrt{2}}{4} \varepsilon_1 - \frac{1}{3} \varepsilon_2 = \frac{\sqrt{2}}{4} (\sqrt{2} f_1) - \frac{1}{3} (6f_2 - 4f_1) = \frac{1}{2} f_1 - 2f_2 + \frac{4}{3} f_1$$

Ainsi $p_F(g) = \frac{11}{6} f_1 - 2 f_2$

• Deuxième méthode utilisant une caractérisation du projeté orthogonal d'un vecteur.

Soit h un élément de F . Alors $\exists (a, b) \in \mathbb{R}^2$; $h = a \cdot f_1 + b \cdot f_2$.

$$\begin{aligned} h = p_F(g) &\iff (g - h) \in F^\perp \iff \begin{cases} (g - h) \perp f_1 \\ (g - h) \perp f_2 \end{cases} \iff \begin{cases} \langle g - h | f_1 \rangle = 0 \\ \langle g - h | f_2 \rangle = 0 \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} \langle h | f_1 \rangle = \langle g | f_1 \rangle \\ \langle h | f_2 \rangle = \langle g | f_2 \rangle \end{cases} \iff \begin{cases} a \langle f_1 | f_1 \rangle + b \langle f_2 | f_1 \rangle = \langle g | f_1 \rangle \\ a \langle f_1 | f_2 \rangle + b \langle f_2 | f_2 \rangle = \langle g | f_2 \rangle \end{cases} \end{aligned}$$

Or on a vu que $\langle f_1 | f_1 \rangle = \frac{1}{2}$, $\langle f_2 | f_1 \rangle = \int_0^{+\infty} e^{-3t} dt = \frac{1}{3}$, $\langle f_2 | f_2 \rangle = \frac{1}{4}$

et $\langle g | f_1 \rangle = \int_0^{+\infty} te^{-2t} dt = \frac{1}{2^2} = \frac{1}{4}$, $\langle g | f_2 \rangle = \int_0^{+\infty} te^{-3t} dt = \frac{1}{3^2} = \frac{1}{9}$

$$\begin{aligned} \text{Donc } h = p_F(g) &\iff \begin{cases} \frac{a}{2} + \frac{b}{3} = \frac{1}{4} \\ \frac{a}{3} + \frac{b}{4} = \frac{1}{9} \end{cases} \iff \begin{cases} 6a + 4b = 3 \\ 12a + 9b = 4 \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} 6a = 3 - 4b \\ b = -2 \end{cases} \iff \begin{cases} L_2 \leftarrow L_2 - 2L_1 \\ b = -2 \end{cases} \iff \begin{cases} a = \frac{11}{6} \\ b = -2 \end{cases} \end{aligned}$$